

# Plans d'expériences

## Séance 3: Plans factoriels fractionnaires

# Définition

## Plans factoriels fractionnaires

Un plan factoriel fractionnaire est un sous-ensemble des objets d'un plan factoriel complet.

L'utilisation de plans factoriels fractionnaires se justifie par le grand nombre d'unités de certains plans factoriels complets.

⇒ Un plan de  $2^6$  comporte 64 unités, un plan  $3^6$  comporte 729 unités. Le nombre d'unités d'un plan  $b^n$  croît exponentiellement avec le nombre  $n$  de facteurs.

- ⇒ grand nombre de quantités à estimer (effets principaux, interactions...).
- ⇒ Certaines expérimentations peuvent être très coûteuses. Par exemple on peut penser que des plans fractionnaires ont été utilisés dans les stations spatiales...
- On se concentre sur les plans de type  $2^n$  dans la suite.

# Fractions régulières

Une fraction régulière est un plan où le nombre d'unités est  $2^{n-h}$ .

- La fraction  $\frac{1}{2}$  d'un plan  $2^n$  comporte  $2^{n-1}$  unités.
  - La fraction  $\frac{1}{4}$  d'un plan  $2^n$  comporte  $2^{n-2}$  unités...
- ⇒ Une telle construction de plans fractionnaires a de nombreuses propriétés intéressantes.
- ⇒ Plus particulièrement ils permettent une modélisation claire et relativement aisée des effets.

# Fractions régulières

Les fractions régulières sont souvent générées par "la méthode de la matrice clé". Les unités expérimentales sont repérées par :

- Les niveaux des **facteurs de base**.
- Les niveaux des **facteurs définis** (les autres facteurs) qui sont obtenus par des relations algébriques simples à partir des niveaux des facteurs de base.

# Construction d'une fraction $\frac{1}{2}$ du plan $2^3$ .

- Deux facteurs de base :  $A$  et  $B$ .
- Un facteur défini :  $C$ .

Les niveaux de  $C$  sont donnés par la relation  $C = AB$ . On obtient la fraction  $\frac{1}{2}$  suivante :

$A$	$B$	$C$
1	1	1
1	-1	-1
-1	1	-1
-1	-1	1

⇒ On observe uniquement les réponses des objets dans le tableau.

# Confusion des effets

Dans le modèle complet on a :

$$\begin{pmatrix} \tau(1, 1, 1) \\ \tau(1, 1, -1) \\ \tau(1, -1, 1) \\ \tau(1, -1, -1) \\ \tau(-1, 1, 1) \\ \tau(-1, 1, -1) \\ \tau(-1, -1, 1) \\ \tau(-1, -1, -1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e(1) \\ e(A) \\ e(B) \\ e(C) \\ e(AB) \\ e(AC) \\ e(BC) \\ e(ABC) \end{pmatrix}$$

# Confusion des effets

Si l'on considère uniquement les réponses des objets de la fraction  $\frac{1}{2}$ , on a :

$$\begin{pmatrix} \tau(1, 1, 1) \\ \tau(1, -1, -1) \\ \tau(-1, 1, -1) \\ \tau(-1, -1, 1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e(1) \\ e(A) \\ e(B) \\ e(C) \\ e(AB) \\ e(AC) \\ e(BC) \\ e(ABC) \end{pmatrix}$$

Les  $e(\cdot)$  sont les effets et les  $\tau(\cdot, \cdot, \cdot)$  sont les réponses théoriques.

Le modèle précédent peut s'écrire :

$$\begin{pmatrix} \tau(1, 1, 1) \\ \tau(1, -1, -1) \\ \tau(-1, 1, -1) \\ \tau(-1, -1, 1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e(1) + e(ABC) \\ e(A) + e(BC) \\ e(B) + e(AC) \\ e(C) + e(AB) \end{pmatrix}$$

On écrit ce modèle de façon compacte :

$$\tilde{\tau} = X\tilde{e}.$$

On remarque que :  $ABC = 1$ ,  $A = BC$ ,  $B = AC$  et  $C = AB$ .

⇒ On déduit les effets qui sont confondu en écrivant les diverses relations existant entre les facteurs.

- ⇒ Confusion des effets : On ne peut estimer que les quantités  $e(1) + e(ABC)$ ,  $e(A) + e(BC)$ ,  $e(B) + e(AC)$  et  $e(C) + e(AB)$ .
- ⇒ On suppose dans certains cas que les interactions sont d'un ordre de grandeur plus petit que les effets principaux et la moyenne.
- Les **fonctions estimables de base** s'estiment de la même manière que pour les plans complets.

- On veut construire la fraction  $\frac{1}{4}$  d'un plan  $2^6$ .
  - $A, B, C, D$  sont les facteurs de base.
  - $E$  et  $F$  sont les facteurs définis.
- ⇒ On prend :  $E = ABC$  et  $F = -BCD$ . Ce sont les relations génératrices du plan.
- ⇒ On en déduit que  $1 = ABCE = -BCDF = -ADEF$ . Ce sont les relations de définition de la fraction.

⇒ On obtient les f.e.b. en effectuant tout les produits possibles sur les relations de définitions. Par exemple :

$$A = BCE = -ABCDF = -DEF$$

implique que

$$e(A) + e(BCE) - e(BCDF) - e(ADEF)$$

est une f.e.b.

- Dans cet exemple si on suppose que les interactions de trois facteurs ou plus sont négligeables, la f.e.b. correspond à l'effet du facteur  $A$ .